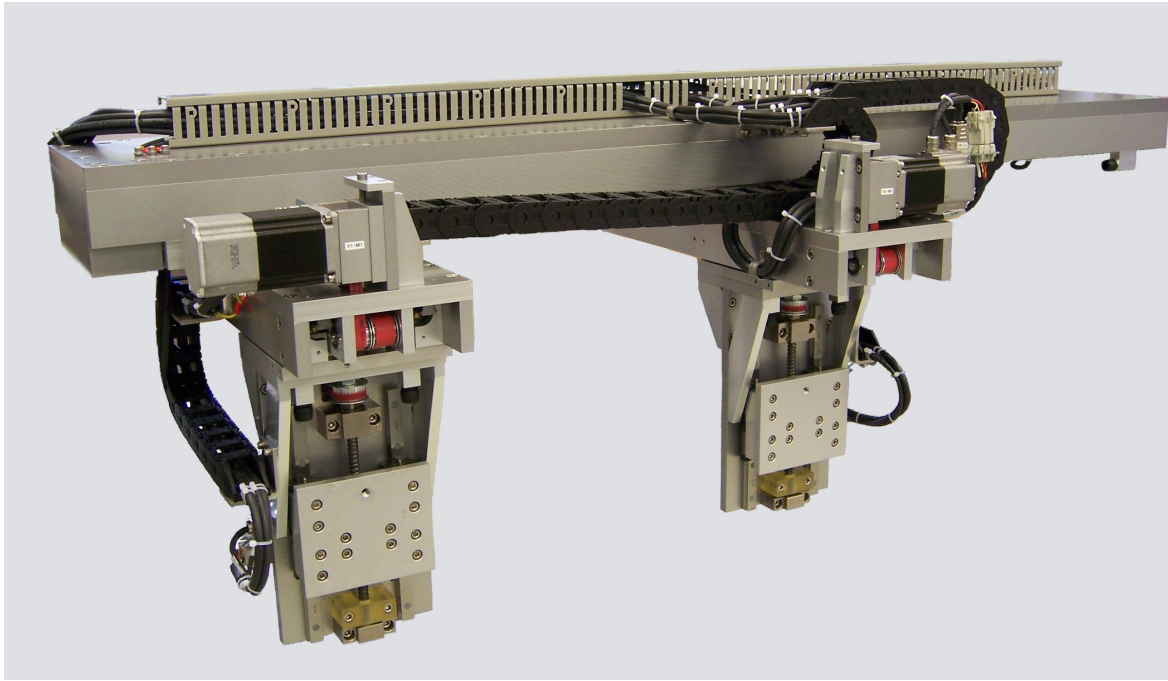


Doppel-XYZ-Positioniersystem



Doppel-XYZ-Positioniersystem

- /// Aufbau aus Aluminium
- /// Schleppketten mit Freiraum für zusätzliche Kabel und Schläuche
- /// Zahnriemenantrieb (X-Achse, Y-Achse), Spindeltrieb (Z-Achse)
- /// Servomotoren / ECOSTEP® Baureihen 17H und 23S
- /// 3 x 2-Achs-Servoverstärker ECOMiniDual
- /// mechanisch und elektrisch anschlussfertig
- /// geprüftes und einbaufertiges mechatronisches Subsystem

X-Achse

- Maximalhub: 780 mm
- Maximalgeschwindigkeit: 0,5 m/s
- Maximalbeschleunigung: 1 m/s²
- Wiederholgenauigkeit: ±100 µm

Y-Achsen

- Maximalhub: 325 mm
- Maximalgeschwindigkeit: 0,5 m/s
- Maximalbeschleunigung: 1 m/s²
- Wiederholgenauigkeit: ±100 µm

Z-Achsen

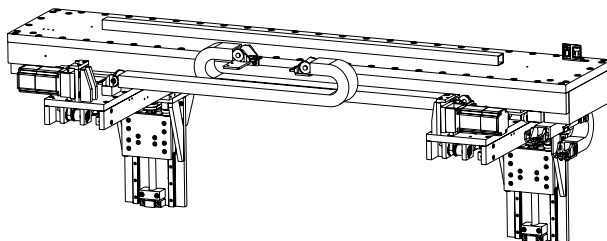
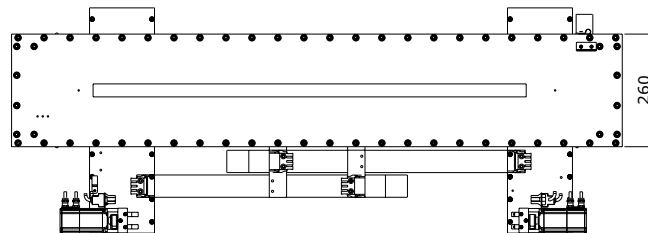
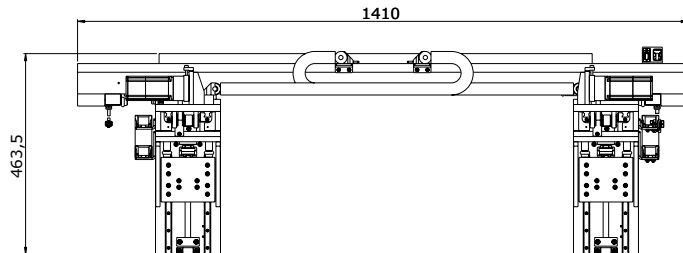
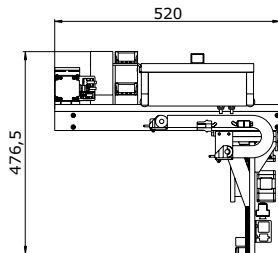
- Maximalhub: 100 mm
- Maximalgeschwindigkeit: 0,1 m/s
- Maximalbeschleunigung: 1 m/s²
- Wiederholgenauigkeit: ±10 µm

Technische Daten Gesamtsystem

Bewegte Lastmasse	[kg]	max. 10,0
Vertikale Gegenkraft	[N]	max. 500
Positionierschnittstellen	CANopen, RS232	



Doppel-XYZ-Positioniersystem



Abmessungen Applikationsbeispiel

Jenaer Antriebstechnik GmbH
Buchaer Straße 1 • D-07745 Jena
Tel.: +49(0)3641/ 63376-55
Fax :+49(0)3641/ 63376-26
info@jat-gmbh.de
www.jat-gmbh.de